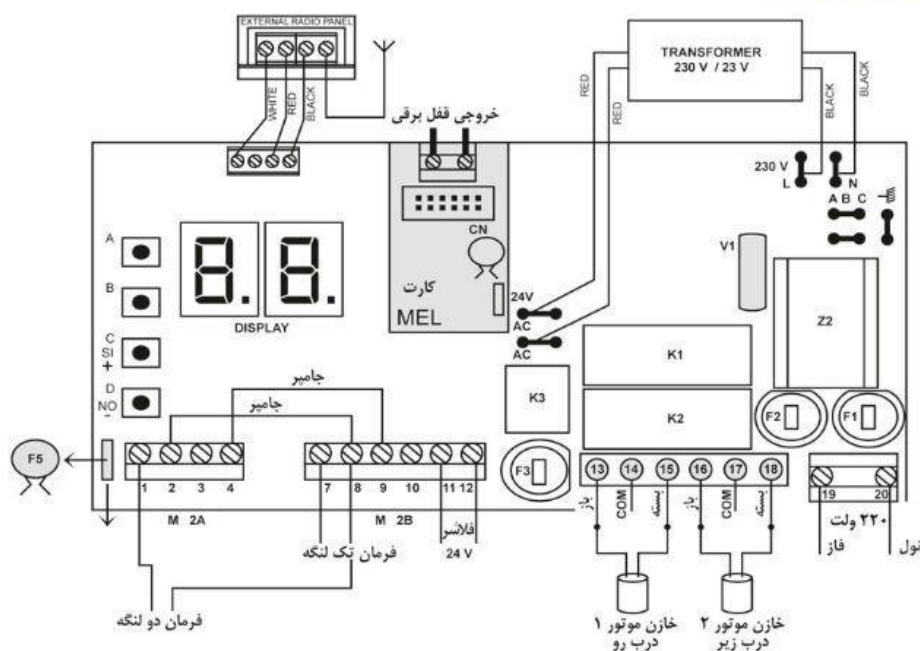
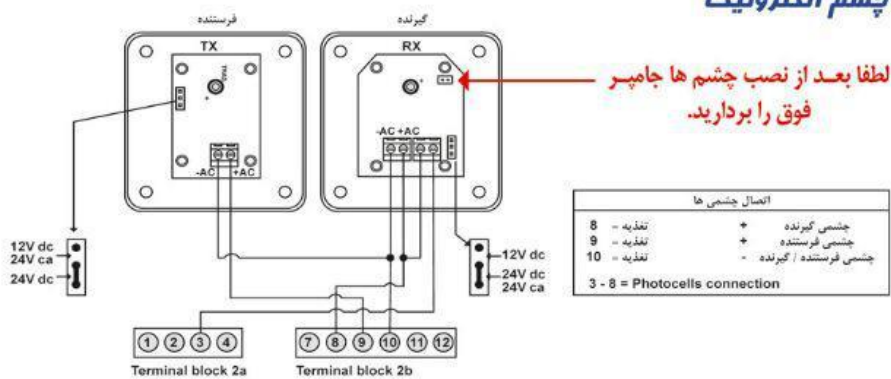


نحوه سیم بندی مدار فرمان



شکل (۱-۱)

نحوه سیم بندی چشم الکترونیکی



نحوه سیم بندی چشم

طریقه نصب کارت قفل برقی (کارت MEL) مطابق شکل ۱-۱ می باشد به طوری که ترمینال خروجی قفل برقی به سمت بالا باشد. در صورت استفاده از قفل برقی لازم است که پارامتر P1 را به SI تغییر داد.

مرکز کنترل و برنامه ریزی آن

(۱-۲) مشخصات مرکز :

مرکز کنترل چندکاره Q60A قابل نصب بر روی درب های دولنگه و تک لنگه می باشد . با چهار دکمه A ، B ، C و D می توان پارامترهای مدت زمان ، قدرت و نحوه عملکرد جک ها را بنا بر نیاز برنامه ریزی نمود ، دو دکمه A و B به ترتیب جهت رفتن به منوها و زیر منوها استفاده می شود و دو دکمه C و D به ترتیب جهت زیاد کردن یا کم کردن یا برای تایید و منتفی کردن موضوعات مختلف منوها به کار می روند . این مرکز دارای دو نمایشگر 7-Seg می باشد که پیغام های خطا ، پارامترها و مقادیر پارامترها را نشان می دهند .

(۲-۲) تعریف منو پارامترها و نحوه تغییر مقادیر پارامترها و نحوه عملکرد هر کدام :

دکمه A : دکمه تعویض کلی منوها ، که با هر بار فشار دادن یکی از ۵ گزینه داخلی نمایش داده می شود .

۱ - - - ۲ - PA ۳ - rA ۴ - dE ۵ - AS

۱ - منوی - -

حالت کارکرد معمولی و بدون عیب و نقص مرکز را نشان می دهد و در این حالت مرکز آماده دریافت فرمان می باشد اگر در منوهای دیگری هم باشید و تا مدتی به هیچ دکمه ای دست نزنید ، دستگاه به صورت اتوماتیک روی این گزینه باز خواهد گشت .

۲ - منوی PA (PARAMETERS)

منوی اصلی تغییر متغیرها دارای ۲۳ زیر منو می باشد . (جهت رفتن به زیر منو پس از فشردن دکمه A و رسیدن به منوی PA دکمه B را فشار دهید .) که با هر بار فشردن دکمه B نام یکی از منوها و بلافاصله پس از ۱ ثانیه مقدار آن نمایش داده شده و نمایشگر تا مدتی روی مقدار آن ثابت می ماند که در این مدت کاربر می تواند توسط دکمه C جهت افزایش مقدار یا تایید (SI) و از دکمه D جهت کاهش مقدار یا منتفی کردن موضوع (no) استفاده کند .

زیر منوهای PA	توضیحات	محدوده عملکرد	تنظیم کارخانه
n1	زمان کار کلی موتور یک (M1) = زمان کار موتور با سرعت اولیه + زمان کار موتور با سرعت کاهش یافته (r1) است . (n1)	0 - 99	21
n2	زمان کار کلی موتور دو (M2) = زمان کار موتور با سرعت اولیه + زمان کار موتور با سرعت کاهش یافته (r2) است . (n2)	0 - 99	21
F1	توان موتور یک (M1) در حین سرعت اولیه موتور را تعیین می کند .	8 - 19	14
F2	توان موتور دو (M2) در حین سرعت اولیه موتور را تعیین می کند .	8 - 19	14
Fr	توان موتورها در حین سرعت آهسته را تعیین می کند .	10 - 19	19
r1	مدت زمان سرعت آهسته موتور یک (M1) را تعیین می کند . (r1)	0 - (n1)	7
r2	مدت زمان سرعت آهسته موتور دو (M2) را تعیین می کند . (r2)	0 - (n2)	7
t5	زمان تاخیر بسته شدن بین دو لنگه درب	0 - (n2)	3
sA	زمان تاخیر باز شدن بین دو لنگه درب	0 - (n1)	3
tP	زمان تأییم اتوماتیک در صورتیکه P3 به صورت SI باشد	0 - 99	3
Pd	زمان لازم جهت باز شدن یک لنگه درب مخصوص عابر رو می باشد	0 - (n1)	7
tC	فشار نهایی	0=0.5sec/1=1sec 2=1.5sec	0
P0	فشار معکوس برای رها سازی قفل برقی	SI / no	no
P1	در صورت استفاده از قفل برقی این پارامتر به صورت SI باید تنظیم شود	SI / no	no
P2	در حالت YES : هنگام باز شدن دربها هیچ فرمانی از ریموت نمی پذیرد و فقط در موقع بسته شدن دربها ، با زدن دکمه ریموت ، حرکت معکوس شده و دربها باز می شوند . در حالت NO : با زدن دکمه ریموت فرمان ریموت، در هر دو حالت باز و بسته شدن دریافت می شود.	SI / no	no



SI	SI / no	فعال کردن تایم اتوماتیک	P3
no	SI / no	پیش فلاشر	P4
no	SI / no	تک لنگه (برای مکانهایی که فقط یک موتور نصب می شود)	P5
SI	SI / no	فعال کردن دو سرعت	P6
SI	SI / no	در صورت تنظیم به SI موتورها قبل از هر فرمانی تست می شوند .	P7
SI	SI / no	در صورت تنظیم به SI فتوسل ها قبل از هر فرمانی تست می شوند .	P8
SI	SI / no	جهت شروع به کار نرم موتورها این گزینه باید به صورت SI تنظیم شود .	P9
no	SI / no	همه تغییرات در حافظه برد تا زمانی باقی می ماند که برق سیستم قطع نشود ، جهت ذخیره تغییرات انجام شده روی پارامتر SU دکمه C را فشار دهید تا بعد از چهار بار چشمک زدن SU گزینه SI نشان داده شود تا در این حالت تغییرات شما با قطع برق ثابت بماند .	SU

۳ - منوی $\boxed{r} \boxed{A}$ (Radio)

جهت تنظیم و شناسایی هر یک از کلید های ریموت به مرکز می باشد . ریموت های یوروماتیک دارای سه دکمه هستند که هر کدام می توانند به دلخواه جهت هر یک از عملکردهای ((دولنگه ای)) ، ((تک لنگه ای (عابر رو)) و ((ایست (STOP)) استفاده شوند. این ریموت ها ابتدا باید به مرکز کد دهی شوند . برای این عمل از منوی (($\boxed{r} \boxed{A}$)) و زیر منوهای آن استفاده می کنیم .

توضیحات	زیر منوهای rA
<p>جهت نشان دادن شماره ریموت های موجود در حافظه از این منو استفاده می شود .</p> <p>نحوه عملکرد : بعد از وارد شدن به منوی ($\boxed{r} \boxed{=}$) شماره ریموت های موجود در حافظه به ترتیب از ۱ تا ۹۹ نشان داده می شود که هر سه عدد متوالی معمولا جهت سه دکمه یک ریموت می باشد مثلا شماره های ۱ ، ۲ ، ۳ برای ریموت اول و شماره های ۴ ، ۵ ، ۶ برای ریموت دوم و ... نکته مهم : در حین شمارش اولیه کدها در منوی ($\boxed{r} \boxed{=}$) می توانید با فشردن دکمه D روی کدی که می بینید آن کد را از سری کدهای موجود در حافظه پاک کنید بدینیهی است که می توان دکمه جدیدی را به کد پاک شده اختصاص داد و این کار به طور اتوماتیک در مرحله شناسایی ریموت بعدی در مرکز انجام می گیرد و کد جدید در اولین محل خالی کدها (اگر چه در وسط سری کدها باشد) ذخیره می گردد .</p>	$r =$
<p>جهت شناسایی دکمه ای از ریموت که برای مد دو لنگه به کار می رود .</p> <p>نحوه عملکرد : یک پالس ممتد با دکمه ای از ریموت که می خواهید به مد دو لنگه ای (tc) اختصاص دهید ، بفرستید و دکمه آن را فشرده نگه دارید ، هنگامی که نمایشگرها (tc) را نشان می دهند ، دکمه C را جهت تایید فشار دهید تا کد مربوط به این کلید نمایش داده شود . دکمه ریموت و دکمه C روی مرکز کنترل را رها کنید و دکمه B را برای رفتن به مرحله بعدی فشار دهید . با چند بار فشار دادن دکمه A به مد معمولی (--) وارد شوید .</p>	$t c$
<p>جهت شناسایی دکمه ای از ریموت که برای مد STOP استفاده می شود به کار می رود .</p> <p>نحوه عملکرد : یک پالس ممتد با دکمه ای از ریموت که می خواهید به مد STOP (tc) اختصاص دهید بفرستید و دکمه آن را فشرده نگه دارید ، هنگامی که نمایشگرها (CP) را نشان می دهند ، دکمه C را جهت تایید فشار دهید تا کد مربوط به این کلید نمایش داده شود . دکمه ریموت و دکمه C روی مرکز کنترل را رها کنید و دکمه B را برای رفتن به مرحله بعدی فشار دهید . با چند بار فشار دادن دکمه A به مد معمولی (--) وارد شوید .</p>	$C P$
<p>جهت شناسایی دکمه ای از ریموت که برای مد تک لنگه استفاده می شود به کار می رود .</p> <p>نحوه عملکرد : یک پالس ممتد با دکمه ای از ریموت که می خواهید به مد تک لنگه (pd) اختصاص دهید ، بفرستید و دکمه آنرا فشرده نگه دارید ، هنگامی که نمایشگرها (pd) را نشان می دهند ، دکمه C را جهت تایید فشار دهید تا کد مربوط به این کلید نمایش داده شود . دکمه ریموت و دکمه C روی مرکز کنترل را رها کنید و دکمه B را برای رفتن به مرحله بعدی فشار دهید . با چند بار فشار دادن دکمه A به مد معمولی (--) وارد شوید .</p>	$P d$
<p>وقتی که نمایشگرها گزینه (rC) را نشان می دهد شما می توانید تمام ریموت های موجود در حافظه دستگاه را یک جا پاک کنید . برای این کار روی گزینه (rC) دکمه D را فشرده نگه دارید تا نمایشگر ($\boxed{r} \boxed{=}$) را نشان دهد ، در این صورت تمام ریموت های موجود در حافظه پاک می شوند .</p>	$r C$

۴ - منوی $\boxed{d} \boxed{E}$ (Default)

توضیحات	زیر منوهای dE
مقادیر کارخانه ای مربوط به چک های بازشونده بازویی و کشویی را داخل حافظه بارگذاری می کند .	$r P$
مقادیر کارخانه ای مربوط به موتورهای Energy را در حافظه بارگذاری می کند .	$d S$
مقادیر کارخانه ای مربوط به موتورهای چرخدار Compass را در حافظه بارگذاری می کند .	$d r$

۵ - منوی AS

این منو جهت برنامه ریزی چک یا چک ها به صورت ترتیبی و با نگاه کردن به نحوه کارکرد آنها به کار می رود به ترتیب زیر است :

- برای برنامه ریزی درب تک لنگه

۱. دکمه A را چند بار فشار دهید تا AS نشان داده شود.
۲. دکمه B را فشار دهید تا In نشان داده شود .
۳. یک پالس Start با ریموت یا تحریک دستی به مرکز کنترل اعمال کنید . موتور یک M1 شروع به کار می کند و نمایشگر n1 را نشان داده و درب شروع به باز شدن می کند .
۴. وقتی که درب ۹۰ درصد راه خود را طی کرد ، پالس Start دوم را به مرکز اعمال کنید . درب با سرعت آهسته حرکت کرده و نمایشگرها rl را نشان می دهند .
۵. بعد از آنکه درب کاملا باز شد ۴ تا ۵ ثانیه صبر کرده و پالس Start سوم را به مرکز اعمال کنید ، باز شدن درب کامل شده و نمایشگرها با نشان دادن tp شروع به محاسبه زمان بسته شدن اتوماتیک درب می کند .
۶. بعد از مدت زمان مورد نظر پالس Start چهارم را به مرکز کنترل اعمال کنید ، محاسبه زمان بسته شدن اتوماتیک متوقف شده و درب شروع به بسته شدن می کند .
۷. زمانی که سیکل بستن اتوماتیک تکمیل شد ، درب در نقطه شروع قرار گرفته و مرکز کنترل تمام پارامترهای زمانی عملکرد موتور را ذخیره کرده و از منوی برنامه ریزی ترتیبی خارج و به حالت کار عادی برمی گردد .

- برای برنامه ریزی درب دو لنگه

۱. دکمه A را چند بار فشار دهید تا AS نشان داده شود.
۲. دکمه B را فشار دهید تا 2n نشان داده شود .
۳. یک پالس Start با ریموت یا تحریک دستی به مرکز کنترل اعمال کنید . موتور یک M1 شروع به کار می کند ونمایشگر n1 را نشان داده و لنگه اول شروع به باز شدن می کند .
۴. وقتی که لنگه اول درب ۹۰ درصد راه خود را طی کرد ، پالس Start دوم را به مرکز اعمال کنید . لنگه اول با سرعت آهسته حرکت کرده و نمایشگرها rl را نشان می دهند .
۵. بعد از آنکه لنگه اول کاملا باز شد ۴ تا ۵ ثانیه صبر کرده وپالس Start سوم را به مرکز اعمال کنید ، باز شدن لنگه اول کامل شده ولننگه دوم بلافاصله شروع به کار می کند و نمایشگر n2 نمایش می دهد .
۶. بعد از آنکه لنگه دوم کاملا باز شد ، ۴ تا ۵ ثانیه صبر کرده و پالس Start چهارم را به مرکز اعمال کنید ، باز شدن لنگه دوم کامل شده و بعد از مدت زمان مورد نظر پالس Start پنجم را به مرکز کنترل اعمال کنید . محاسبه زمان بسته شدن اتوماتیک متوقف شده و درب شروع به بسته شدن می کند .
۷. زمانی که سیکل بستن اتوماتیک تکمیل شد ، درب در نقطه شروع قرار گرفته و مرکز کنترل تمام پارامترهای زمانی عملکرد موتور را ذخیره کرده و از منوی برنامه ریزی ترتیبی خارج و به حالت عادی بر می گردد .

(۲-۳) پیغام های تست خودکار و خطای مرکز

تست اولیه چشم های الکترونیک خطا دارد .	EF
مانعی بین دید دوچشم متصل شده در مد باز شدن وجود دارد یا چشمها طوری قرار گرفته اند که قادر به دیدن همدیگر نیستند .	tA
مانعی بین دید دوچشم متصل شده در مد بسته شدن وجود دارد یا چشمها طوری قرار گرفته اند که قادر به دیدن همدیگر نیستند .	tC
هر دو جفت چشم های متصل شده در مد باز و بسته مانع دید یا اشکال سیم کشی دارد .	FH
فرمان Stop به مرکز کنترل ارسال شده یا ترمینال های ۲ و ۸ اتصال باز هستند .	St
فرمان عابر رو به مرکز کنترل ارسال شده یا ترمینال های ۷ و ۸ اتصال بسته هستند .	PE
فرمان Start به مرکز کنترل ارسال شده یا ترمینال های ۱ و ۸ اتصال بسته هستند .	GO
مد معمولی برای عملکرد مرکز کنترل و فشرده شدن ریموت کنترل	--
تست موتور ۱ (M1) خطا دارد . سیم بندی ایراد دارد .	n1
تست موتور ۲ (M2) خطا دارد . سیم بندی ایراد دارد .	n2
تست هر دو موتور ۱ (M1) و موتور ۲ (M2) خطا دارند . سیم بندی ها ایراد دارند .	nr
درب ها در حالت باز شدن می باشند.	AP
درب ها در حالت بسته شدن می باشند .	CH
مرکز کنترل در حال سپری کردن زمان بسته شدن اتوماتیک است .	tP